



Some algorithms from real algebraic geometry for the computation of basic problems in robot motion planning /

Recio Muñiz, Tomás

1991.

Analítica

<https://rebiunoda.pro.baratznet.cloud:28443/OpacDiscovery/public/catalog/detail/b2FpOmNlbGVicmF0aW9uOmVzLmJhcmF0ei5yZW4vMTM2MzcxMDE>

Título: Some algorithms from real algebraic geometry for the computation of basic problems in robot motion planning Tomás Recio Muñiz, M^a José González López.

Editorial: 1991.

Documento fuente: Aportaciones matemáticas en memoria del profesor Victor Manuel Onieva Aleixandre, ISBN 84-87412-40-8. -- Santander : Universidad de Cantabria. -- Pp. 189-198

Autores: González, Josi (matemática)

Baratz Innovación Documental

- Gran Vía, 59 28013 Madrid
- (+34) 91 456 03 60
- informa@baratz.es